

雷光视一体机



LDTelescope®雷光视一体机是一套集激光雷达、摄像头于一体的路侧感知设备，可支持全时、全域、全要素感知。结合领先的AI感知算法，该产品可实现交通目标物识别、碰撞预警、车流量统计、车流平均速度统计等功能，适用于智能网联测试场、高速公路、隧道监测、全息路口、车路协同等应用场景。

核心优势

- 激光雷达与摄像头双感知，水平360°垂直90°全视场覆盖
- 高精度低延时，实时高效输出准确3D感知数据
- 检测目标类型丰富，可支持多种功能场景应用
- 不依赖外界自然光照条件，24小时全天候感知

产品参数

激光雷达	
测距能力	~200m
水平视场角	360°
水平分辨率	0.18°
垂直观场角	0°~ -90°
垂直分辨率	0.35° (0°~-22.5°) / 2.81° (-22.5°~-90°)

摄像头	
有效像素	500万
分辨率	2560*1920
对角线视场角	104.4°

*可针对不同场景应用，提供定制化选型服务。












更多信息请关注
“亮道智能汽车”

联系我们：邮箱 bd.smartcity@liangdao.ai 电话 010-84463269 官方网站 www.liangdao.com

©2023 亮道智能版权所有。产品规格仅供参考，如有变更，请以官方最新信息为准。



LDTelescope[®] 不同场景硬件部署参考方案

应用场景	硬件配置					软件配置	适用场景	场景示意图	覆盖范围	系统接口
	LD MEC 边缘计算 单元	激光雷达			摄像头					
		前向 激光雷达	360° 激光雷达	补盲雷达						
城市路口	1		1		1	激光雷达与 摄像头融合 算法	十字/ 丁字路口 (无盲区)		HFOV360° 半径10-80m	支持RJ45、 HDMI、USB
	1		1	1	1		十字/ 丁字路口		HFOV360° 半径80m	
	1		2		1		复杂路口		HFOV360° 半径80m	
城市道路	1	1			1	多激光雷达 融合算法	直线道路		HFOV100° 前向200m	
	1	2					直线连续 道路		HFOV100° 前向 200-400m	
	1		2				多车道直线连续 道路		HFOV360° 直线距离 280m以内	
	1	1	1				直线道路+弯道		HFOV100° 前向300m	
高速公路	3	3				多激光雷达 融合算法	隧道 (重点路段)		HFOV100° 前向450m	
	2		2	2			交调治超		HFOV360° 280m以内	



更多信息请关注
“亮道智能汽车”

联系我们：邮箱 bd.smartcity@liangdao.ai 电话 010-84463269 官方网站 www.liangdao.com

©2023 亮道智能版权所有。产品规格仅供参考，如有变更，请以官方最新信息为准。